

Auswahlbogen für Drehmomentbegrenzer und Rutschnaben

Kontakt:
Edmayr Antriebstechnik GmbH
Thalham 20, 4880 St. Georgen/Attg.
T: +43 7667 6840 F: +43 7667 20070
office@edmayr.at www.edmayr.at



Bitte fotokopieren oder PDF-Datei von unserer Website nutzen!

Firma: Anschrift: Telefon: Fax:	Abteilung: Name: Anfrage-Nr.: Datum: E-Mail:												
1. Maschine, -gruppe oder Anlage, in die der Drehmomentbegrenzer oder Rutschnabe eingesetzt werden soll													
2. Wirkungsweise Drehmomentbegrenzung durch: <table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td><input type="checkbox"/> Ratschen</td> <td><input type="checkbox"/> Automatisch</td> <td><input type="checkbox"/> Automatisch synchron nach 360°</td> </tr> <tr> <td><input type="checkbox"/> Trennen</td> <td><input type="checkbox"/> Manuell</td> <td><input type="checkbox"/> Manuell synchron nach 360°</td> </tr> <tr> <td colspan="3"><input type="checkbox"/> Signalisierung des Überlastfalls ohne Unterbrechung der Drehmomentübertragung</td> </tr> <tr> <td colspan="3"><input type="checkbox"/> Rutschen</td> </tr> </table> Wiedereinschaltung:		<input type="checkbox"/> Ratschen	<input type="checkbox"/> Automatisch	<input type="checkbox"/> Automatisch synchron nach 360°	<input type="checkbox"/> Trennen	<input type="checkbox"/> Manuell	<input type="checkbox"/> Manuell synchron nach 360°	<input type="checkbox"/> Signalisierung des Überlastfalls ohne Unterbrechung der Drehmomentübertragung			<input type="checkbox"/> Rutschen		
<input type="checkbox"/> Ratschen	<input type="checkbox"/> Automatisch	<input type="checkbox"/> Automatisch synchron nach 360°											
<input type="checkbox"/> Trennen	<input type="checkbox"/> Manuell	<input type="checkbox"/> Manuell synchron nach 360°											
<input type="checkbox"/> Signalisierung des Überlastfalls ohne Unterbrechung der Drehmomentübertragung													
<input type="checkbox"/> Rutschen													
3. Spielfreie Drehmomentübertragung? <input type="checkbox"/> Ja <input type="checkbox"/> Nein													
4. Anordnung als <table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Wellenkupplung (bei koaxialen Wellen) Antriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm Abtriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm </td> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Anbaukupplung auf <input type="checkbox"/> Wellenstumpf: Durchmesser mm Länge mm <input type="checkbox"/> Durchgeh. Welle: Durchmesser mm Länge mm Drehmomentbegrenzer verbindet Welle mit <input type="checkbox"/> Zahnrad <input type="checkbox"/> Kettenrad <input type="checkbox"/> Riemenscheibe <input type="checkbox"/> Sonstiges </td> </tr> </table>		<input type="checkbox"/> Wellenkupplung (bei koaxialen Wellen) Antriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm Abtriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm	<input type="checkbox"/> Anbaukupplung auf <input type="checkbox"/> Wellenstumpf: Durchmesser mm Länge mm <input type="checkbox"/> Durchgeh. Welle: Durchmesser mm Länge mm Drehmomentbegrenzer verbindet Welle mit <input type="checkbox"/> Zahnrad <input type="checkbox"/> Kettenrad <input type="checkbox"/> Riemenscheibe <input type="checkbox"/> Sonstiges										
<input type="checkbox"/> Wellenkupplung (bei koaxialen Wellen) Antriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm Abtriebsseite: Wellendurchmesser mm Länge mm	<input type="checkbox"/> Anbaukupplung auf <input type="checkbox"/> Wellenstumpf: Durchmesser mm Länge mm <input type="checkbox"/> Durchgeh. Welle: Durchmesser mm Länge mm Drehmomentbegrenzer verbindet Welle mit <input type="checkbox"/> Zahnrad <input type="checkbox"/> Kettenrad <input type="checkbox"/> Riemenscheibe <input type="checkbox"/> Sonstiges												
5. Antrieb erfolgt durch <table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Asynchronmotor <input type="checkbox"/> Direktanlauf <input type="checkbox"/> *-Δ-Anlauf <input type="checkbox"/> Sonstiger E-Motor, Art: </td> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Verbrennungsmotor Art Zylinderzahl <input type="checkbox"/> Sonstiges </td> </tr> </table>		<input type="checkbox"/> Asynchronmotor <input type="checkbox"/> Direktanlauf <input type="checkbox"/> *-Δ-Anlauf <input type="checkbox"/> Sonstiger E-Motor, Art:	<input type="checkbox"/> Verbrennungsmotor Art Zylinderzahl <input type="checkbox"/> Sonstiges										
<input type="checkbox"/> Asynchronmotor <input type="checkbox"/> Direktanlauf <input type="checkbox"/> *-Δ-Anlauf <input type="checkbox"/> Sonstiger E-Motor, Art:	<input type="checkbox"/> Verbrennungsmotor Art Zylinderzahl <input type="checkbox"/> Sonstiges												
6. Antriebsleistung und Drehzahl Antriebsleistung kW Drehzahl des Drehmomentbegrenzers min ⁻¹ <input type="checkbox"/> Die gesamte Antriebsleistung geht über den Drehmomentbegrenzer <input type="checkbox"/> Die Antriebsleistung geht nur zu % über den Drehmomentbegrenzer													
7. Abtriebsseite Vom Drehmomentbegrenzer angetriebenes Maschinenteil Erforderliches Lastdrehmoment Nm <input type="checkbox"/> Bei ungleichförmigen Drehmomentbedarf: Von Nm bis Nm, Frequenz Hz Beim Anlauf kann maximal ein Drehmoment von Nm auftreten Wie oft ist Überlast zu erwarten? mal/Jahr Einzustellendes Grenzdrehmoment Nm (Grenzdrehmoment muss 15 % über maximalen Betriebsmoment liegen)													
8. Einbaubedingungen <table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Im geschlossenen Maschinengehäuse <input type="checkbox"/> Offen, im geschlossenen Raum <input type="checkbox"/> Im Ölbad oder Ölnebel <input type="checkbox"/> Im Freien, Umgebungstemperatur von bis °C <input type="checkbox"/> Sonstiges (Zugänglichkeit, Staubauffang usw.): </td> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Bei Anordnung als Wellenkupplung: Max. Parallelversatz der Wellen: mm Max. Winkelversatz: Grad Abstand zwischen Wellenenden: mm </td> </tr> </table>		<input type="checkbox"/> Im geschlossenen Maschinengehäuse <input type="checkbox"/> Offen, im geschlossenen Raum <input type="checkbox"/> Im Ölbad oder Ölnebel <input type="checkbox"/> Im Freien, Umgebungstemperatur von bis °C <input type="checkbox"/> Sonstiges (Zugänglichkeit, Staubauffang usw.):	<input type="checkbox"/> Bei Anordnung als Wellenkupplung: Max. Parallelversatz der Wellen: mm Max. Winkelversatz: Grad Abstand zwischen Wellenenden: mm										
<input type="checkbox"/> Im geschlossenen Maschinengehäuse <input type="checkbox"/> Offen, im geschlossenen Raum <input type="checkbox"/> Im Ölbad oder Ölnebel <input type="checkbox"/> Im Freien, Umgebungstemperatur von bis °C <input type="checkbox"/> Sonstiges (Zugänglichkeit, Staubauffang usw.):	<input type="checkbox"/> Bei Anordnung als Wellenkupplung: Max. Parallelversatz der Wellen: mm Max. Winkelversatz: Grad Abstand zwischen Wellenenden: mm												
9. Überlastfall-Signalisierung durch <table style="width: 100%; border: none;"> <tr> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Induktiver Grenztaster <input type="checkbox"/> Berührungslosen Grenztaster </td> <td style="width: 50%; vertical-align: top;"> <input type="checkbox"/> Mechanischen Grenztaster <input type="checkbox"/> Nicht erforderlich </td> </tr> </table>		<input type="checkbox"/> Induktiver Grenztaster <input type="checkbox"/> Berührungslosen Grenztaster	<input type="checkbox"/> Mechanischen Grenztaster <input type="checkbox"/> Nicht erforderlich										
<input type="checkbox"/> Induktiver Grenztaster <input type="checkbox"/> Berührungslosen Grenztaster	<input type="checkbox"/> Mechanischen Grenztaster <input type="checkbox"/> Nicht erforderlich												
10. Bei der Auswahl des Drehmomentbegrenzers ist besonders zu achten auf:													
11. Voraussichtlicher Bedarf Stück (einmalig) Stück/Monat Stück/Jahr													